

Saint PRIEST, le mercredi 20 mars 2019,

NOTICE DE REGLAGE



IDE 150 / IDE 250

N° de logiciel	N° de notice	Révision
IDE V1.1	IDE_Fr_Reglage IDe150-250_rev03.docx	03

Notice de réglage, IDé 150 / IDé 250

Date	Numéro de révision	Objet de la modification
10/01/2011	00	Original
06/03/2012	01	Mise à jour
05/03/2018	02	Remise en forme
20/03/2019	03	Mise à jour

SOMMAIRE

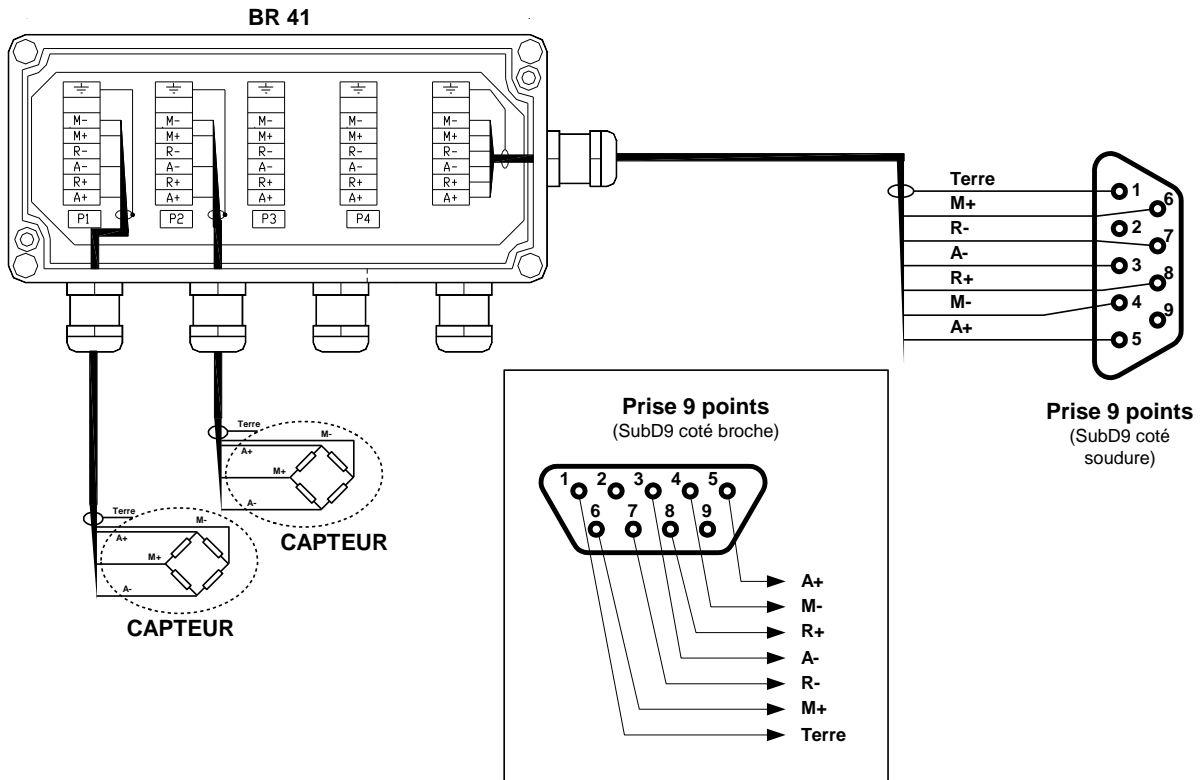
1.  AVERTISSEMENT 	4
2. PRÉSENTATION DU MATÉRIEL	5
2.1. CARACTERISTIQUES TECHNIQUES	5
2.2. LES PERIPHERIQUES	5
2.3. LES OPTIONS	5
3. LA FACE AVANT	6
3.1. AFFICHAGES ET VOYANTS	6
3.2. LE CLAVIER DE L'IDE 150.....	7
3.3. LE CLAVIER DE L'IDE 250.....	8
4. MODE RÉGLAGE	9
4.1. CHANGEMENT DU NUMERO D'UN CAPTEUR NUMERIQUE.....	10
4.2. MODE DE FONCTIONNEMENT DE L'IDE	10
4.3. PARAMETRES METROLOGIQUES.....	11
4.4. REGLAGE DU ZERO.....	12
4.5. REGLAGE DU GAIN	12
4.6. REGLAGES DES GRAVITES	13
4.7. AFFICHAGE DE LA VALEUR D'UN ANGLE	13
4.8. CORRECTION D'UN ANGLE.....	13
4.9. CORRECTION DE FIN DE PENTE.....	14
4.10. MENU SERVICE	14
4.10.1. <i>Sauvegarde des réglages et des paramètres sur un PC.....</i>	<i>14</i>
4.10.2. <i>Restauration des réglages et des paramètres via un PC.....</i>	<i>15</i>
4.10.3. <i>Sauvegarde des réglages et des paramètres sur l'extension mémoire</i>	<i>15</i>
4.10.4. <i>Restauration des réglages et des paramètres via l'extension mémoire.....</i>	<i>15</i>
4.10.5. <i>Valeurs de Zéro et Gain</i>	<i>15</i>
4.10.6. <i>Retour au menu de réglage.....</i>	<i>15</i>
4.11. IMPRESSION DES PARAMETRES ET DES VALEURS DE REGLAGE	16
4.12. FIN DU REGLAGE ET SAUVEGARDE DES DONNEES	16
5. MESSAGES D'ERREURS	17
5.1. MESSAGES D'ERREURS SUR L'AFFICHEUR DE POIDS	17
5.2. MESSAGES D'ERREURS PENDANT LE PARAMETRAGE OU LE REGLAGE (SUR LE GUIDE OPERATEUR)	17
6. ANNEXE	19
6.1. RACCORDEMENT DES DIFFERENTES PRISES	19
6.2. IMPLANTATION DE LA CARTE IDE	19
7. RÉCAPITULATIF DU MENU RÉGLAGE	20

1. ⚠ AVERTISSEMENT ⚠

⚠ PRINCIPE DE RACCORDEMENT DES CAPTEURS ANALOGIQUES SUR L'INDICATEUR IDE. ⚠

1°/ Vérifiez que la prise 9 pts est débranchée du connecteur M1 de l'indicateur IDE.

2°/ Faire le branchement des capteurs et du câble de liaison à l'intérieur de la boîte de raccordement, comme indiqué ci-dessous. (Exemple donné avec une BR41 et deux capteurs)



3°/ Avant de connecter le câble capteur à la prise M1 de l'IDE, il faut vérifier sur la prise 9 points les impédances suivantes :

- entre les broches 3 et 5 (A- et A+) : l'impédance doit être supérieure à 45 Ω
- entre les broches 7 et 8 (R- et R+) : l'impédance doit être supérieure à 45 Ω
- entre les broches 3 et 7 (A- et R-) : l'impédance doit être égale à 0 Ω
- entre les broches 5 et 8 (A+ et R+) : l'impédance doit être égale à 0 Ω

Remarque : *Si les alimentations capteur sont en court-circuit cela provoque la destruction du circuit IC13 MIC4424.*

2. PRÉSENTATION DU MATÉRIEL

2.1. Caractéristiques techniques

Nombre maximal d'échelons (en mode réglementé)	: 6000.
Échelon d'entrée minimal	: 0,75 μ V.
Tension d'alimentation de la cellule de pesée	: 7,5V alternative carrée.
Nombre de mesures / seconde (rapide)	: 40 à 990
Impédance de charge (capteurs analogiques)	: \geq 45 ohms.

Zéro visualisé à 1/4 d'échelon.

Réglage numérique conversationnel par face avant.

Alimentation secteur 230 V / 50 Hz ou 60 Hz + terre < 5 ohms.

Alimentation en tension continue 12 V DC. (Ou 24 V DC en option)

Consommation : 15 à 25VA max, selon la configuration.

Horloge interne et mémoire sauvegardées par pile.

Écran LCD 320 pixels par 240 pixels composé du poids sur 6 digits de 14 mm et d'un guide opérateur.

Clavier IDé 150 (9 touches) : - 3 touches métrologiques
- 6 touches applications.

Clavier IDé 250 (20 touches) : - 3 touches métrologiques
- 17 touches applications.

2.2. Les périphériques

L'indicateur IDé dispose en version standard de :

❖ Deux liaisons séries :

COM1 : RS232 et/ou RS485 2 fils. (Liaison courte distances : 10 mètres max.)

COM2 : Boucle de courant passive, ou en option* RS232, RS485, 0/10V, 4/20mA, Boucle de courant active ou passive, Ethernet Modbus TCP (XPort). (Liaison longues distances : la longueur max. dépendra du type de liaison)

* : *La gestion des options dépendent des possibilités du logiciel application.*

❖ Une interface USB* esclave :

USB : Pour la communication avec un PC. (Liaison courte distances : 3 mètres max.)

* : *La gestion de l'interface USB esclave dépend des possibilités du logiciel application.*

❖ Une interface parallèle :

LPT : Pour l'impression via une imprimante parallèle. (Liaison courte distances : 3 mètres max.)

❖ Une entrée pour capteurs analogiques : (Pour les indicateurs en versions analogiques)

M1 : Capteur(s) analogique(s) 6 fils. (Liaison longues distances : 150 mètres max.)



Rappel : *Seul un câble doit être raccordé sur M1. La mise en parallèle des capteurs se faisant séparément dans une boîte de raccordement.*

❖ Une interface bus CAN :

MASTER CAN : Capteur(s) numérique(s), Borne, Répétiteur. (Liaison longues distances : 1 000 mètres max.)

2.3. Les options

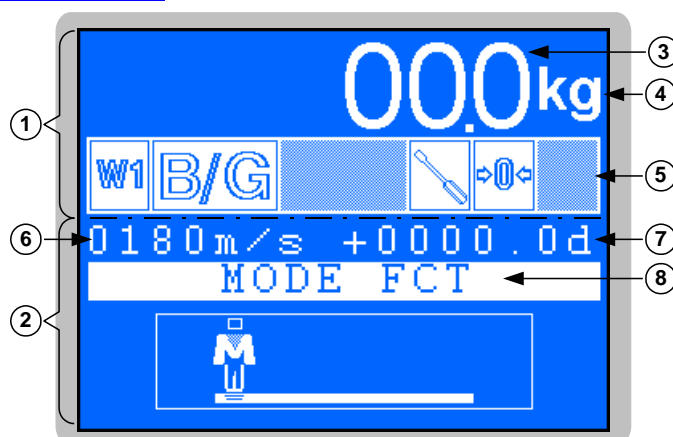
❖ Extension mémoire :

EXT. MEM : Une extension mémoire. (Clef USB)

❖ Port PS2 pour clavier PC. Option disponible pour l'IDé 250.

3. LA FACE AVANT

3.1. Affichages et voyants



Légende :

- 1 ⇒ Partie métrologique. (Poids, indication métrologique, ...)
- 2 ⇒ Partie application. (Menu, paramètres, ...)
- 3 ⇒ Poids sur 6 digits de 14 mm de hauteur.
- 4 ⇒ Indique l'unité du poids : **kg** ou **t**.
- 5 ⇒ Six voyants d'état. (Détailés ci-dessous)
- 6 ⇒ Nombre de mesure par seconde.
- 7 ⇒ Poids en dixième d'échelon.
- 8 ⇒ Menu de réglage.








Voyants d'état :

Voyants	N°1	N°2	N°3	N°4	N°5	N°6
Possibilités						

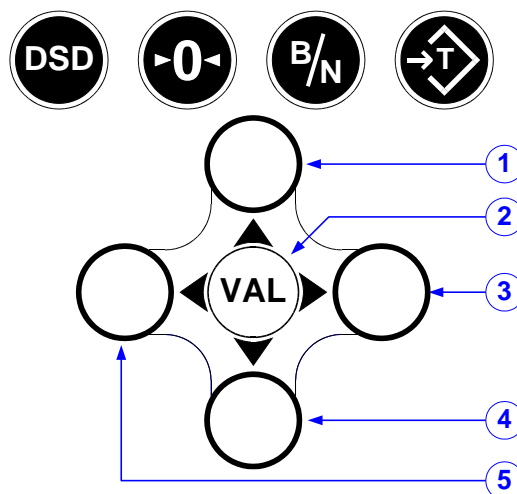
- Voyant n°1 :
 - ⇒ Indique que le poids est affiché à l'étendue de mesure numéro 1.
 - ⇒ Indique que le poids est affiché à l'étendue de mesure numéro 2.

- Voyant n°2 :
 - ⇒ Indique que le poids affiché est un poids Brut.
 - ⇒ Indique que le poids affiché est un poids Net.

- Voyant n°3 :
 - ⇒ Indique que l'on est en affichage poids.
 - ⇒ Indique que l'on est en affichage donnée.
 - ⇒ Indique que la pile de sauvegarde doit être changée.

- Voyant n°4 :
-  ⇒ Poids affiché en mode normal.
 -  ⇒ Poids affiché en mode réglage métrologique.
 -  ⇒ Poids affiché en mode haute précision.
- Voyant n°5 :
-  ⇒ Le poids brut n'est pas nul au 1/4 d'échelon.
 -  ⇒ Le poids brut est nul au 1/4 d'échelon.
- Voyant n°6 :
-  ⇒ Le poids affiché est stable.
 -  ⇒ Le poids affiché est instable.

3.2. Le clavier de l'IDé 150



6 touches applications et 3 touches métrologiques.

Légende :

- 1 ⇒ Touche "**Haut**" : Permet d'incrémenter le digit clignotant d'une unité lors des saisies et de revenir à la fonction précédente dans un menu.
- 2 ⇒ Touche "**VAL**" : Permet de valider une saisie et d'accéder à la fonction affichée.
- 3 ⇒ Touche "**Droite**" : Permet de réinitialiser la donnée en cours de saisie, ainsi que de changer son signe dans le cas d'une donnée signée.
- 4 ⇒ Touche "**Bas**" : Permet de décrémenter le digit clignotant d'une unité lors des saisies et de passer à la fonction suivante dans un menu.
- 5 ⇒ Touche "**Gauche**" : Permet de décaler vers la gauche le digit de saisie.



⇒ Affichage du poids en mode haute précision lorsque l'on est dans les menu ou sortie/annulation lors des saisies.

Touches métrologiques :



⇒ Touche "**Tare**", permet d'effectuer une tare semi-automatique sur un poids brut.

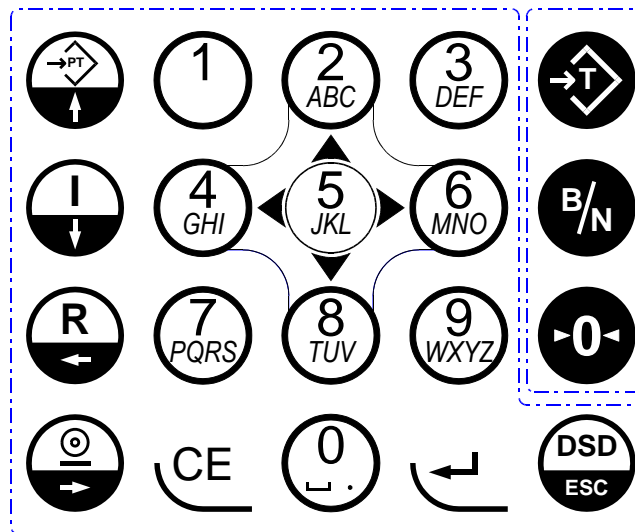


⇒ Touche "**Brut/Net**", permet de permuter pendant quatre secondes de l'affichage en poids brut à l'affichage en poids net et vice versa.






⇒ Touche "**Mise à Zéro**", permet d'effectuer une remise à zéro du poids brut. (Dans la zone autorisée)

3.3. Le clavier de l'IDé 250









17 touches applications et 3 touches métrologiques.








Touches métrologiques :

-  ⇒ Touche "Tare", permet d'effectuer une tare semi-automatique sur un poids brut.
-  ⇒ Touche "Brut/Net", permet de permuter pendant quatre secondes de l'affichage en poids brut à l'affichage en poids net et vice versa.
-  ⇒ Touche "Mise à Zéro", permet d'effectuer une remise à zéro du poids brut. (Dans la zone autorisée)

Touches applications :

-  à  ⇒ Touches numériques permettant la saisie des données numériques.
-  à  ⇒ Ces touches numériques composent une pseudo souris afin de se déplacer dans les différents menus :

 = ↑
 = ↓

-  ⇒ Retour à la donnée précédente ou à la fonction précédente du menu.
-  ⇒ Passer à la donnée suivante ou à la fonction suivante du menu.
-  ⇒ Revenir au caractère précédent dans les saisies alphanumériques.
-  ⇒ Passer au caractère suivant dans les saisies alphanumériques.
-  ⇒ Touche "Correction", efface/remet à zéro la donnée en cours de saisie.
-  ⇒ Validation d'une donnée saisie ou affichée et accès à une fonction.
-  ⇒ Affichage du poids en mode haute précision lorsque l'on est dans les menu ou sortie/annulation lors des saisies.

4. MODE RÉGLAGE

Cette manipulation doit être effectuée par un agent agréé.

Le "Voyant Mode" qui est situé à l'intérieur près du buzzer, indique le mode de fonctionnement en cours : (Voir 6.2. Implantation de la carte IDe)

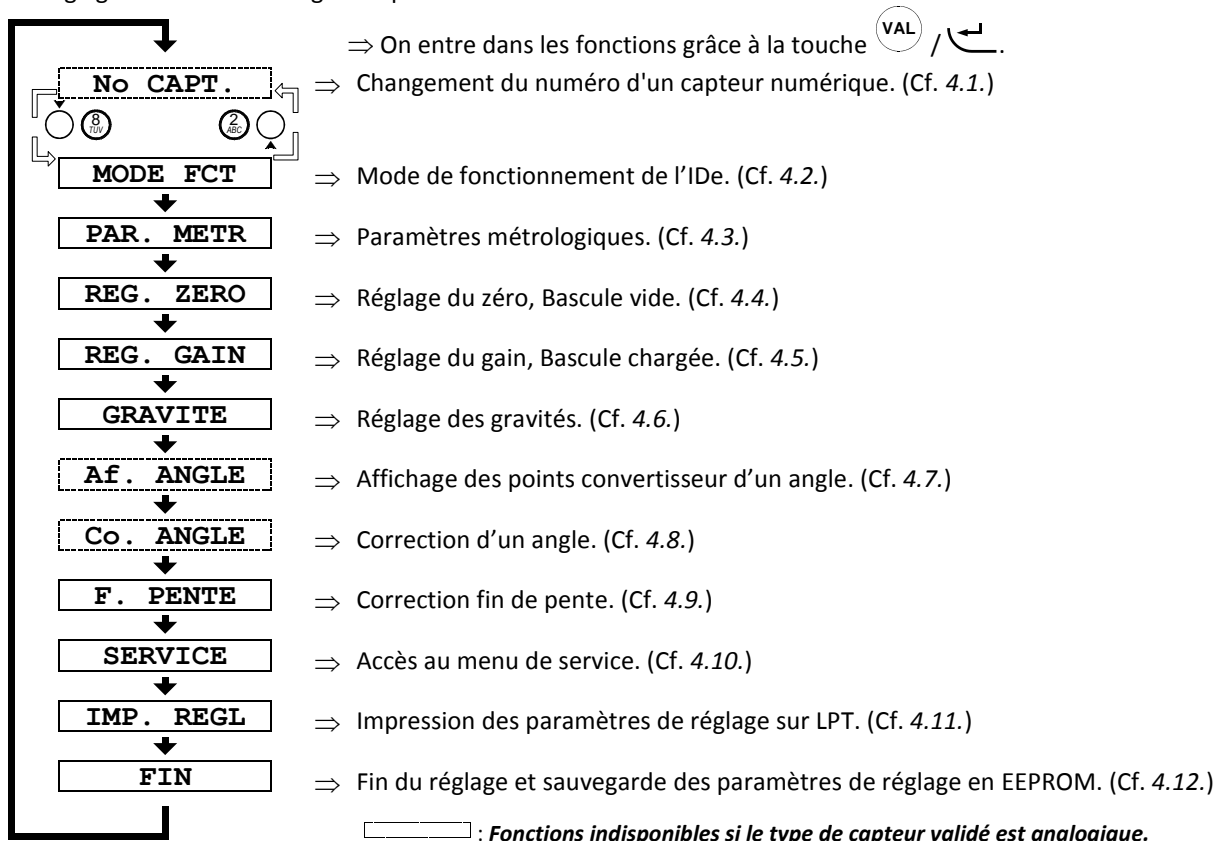
- Voyant allumé ⇒ Mode normal.
- Voyant éteint ⇒ Mode réglage.

Passage du mode normal au mode réglage : La commutation d'un mode à l'autre se fait grâce à l'interrupteur de réglage qui se situe à l'intérieur de l'IDe près de la pile. (Voir 6.2. Implantation de la carte IDe)

Pour cela procéder de la façon suivante :

- Mettre l'indicateur hors tension, commuter l'interrupteur de réglage, puis remettre l'indicateur sous tension.
- Les phases de démarrage s'affichent "4", "3", "2" puis "1 REGL", on a le choix de la langue du mode réglage sur le guide opérateur.

- A l'aide des touches / ou / sélectionner la langue désirée et valider avec / .
- Le guide opérateur affiche le message "REGLAGE", l'appuie sur une touche lance l'affichage du menu de réglage ci-dessous sur le guide opérateur.



IMPORTANT : Si une coupure d'alimentation intervient en mode réglage avant que la sauvegarde soit exécutée, tous les paramètres ou valeurs de réglage seront perdus.



4.1. Changement du numéro d'un capteur numérique

Cette fonction n'est pas disponible si le paramètre "**CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY**" est à "0" (capteur analogique), voir paragraphe 4.2.

Lors d'un changement de capteur / transmetteur, il faut donner le numéro de station CAN de l'ancien capteur / transmetteur au nouveau capteur / transmetteur, pour cela :

- On valide cette fonction.
- On donne le numéro de station CAN du capteur / transmetteur neuf (**53**), on valide.
- On donne ensuite le numéro CAN du capteur / transmetteur à remplacer (nombre de 1 à 12), on valide.

Si le numéro de capteur/transmetteur n'est pas **53** (capteur/transmetteur déjà utilisé) :

- On isole le capteur/transmetteur en débranchant les fils CAN_H et CAN_L des autres capteurs / transmetteurs.
- On valide cette fonction.
- On donne le numéro de station CAN du capteur / transmetteur (**00**), on valide.
- On donne le numéro CAN du capteur / transmetteur à remplacer (nombre de 1 à 12), on valide.
- Rebranchez tous les capteurs / transmetteurs pour essai.

Remarque : En sortie d'usine, les capteurs numériques / transmetteurs sont paramétrés avec la valeur **53**.

Cette fonction permet aussi d'effectuer une numérotation automatique de tous les capteurs numériques / transmetteurs présents sur le bus CAN de l'indicateur et cela quel que soit leur numéro de station, pour cela :

- On valide cette fonction.
- On saisit 99 pour le numéro de station CAN, on valide.
- La numérotation automatique est lancée, le message "**Att. 15s**" s'affiche.
- Une fois la numérotation terminée on a des capteurs/transmetteurs qui s'affiche (voir 4.7.) cela permet de contrôler la numérotation.

L'attribution du numéro de station se fait par ordre croissant des numéros de séries.

4.2. Mode de fonctionnement de l'IDe

Dans ce menu, vous devez renseigner tous les paramètres suivants :

TYPE IDe 1=150 2=250 : XX Saisie du type d'indicateur sur 2 chiffres.

00 = Réserve.

01 = Face avant IDé 150.

02 = Face avant IDé 250.

CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY: X Type de capteur désiré.

0 = Capteur(s) analogique(s).

1 = Capteur(s) numérique(s) ARPEGE MASTER-K.

2 = Transmetteur(s) CANDY.

NOMBRE DE CAPTEURS (1 a 12) : XX Nombre de capteurs/transmetteurs connectés. (De 1 à 12)

INPUT RANGE (mV) 1=10 2=20 3=40: X Calibre d'entrée du convertisseur analogique / numérique.

0 = Calibre par défaut. (20mV)

1 = Calibre 10 mV.

2 = Calibre 20 mV.

3 = Calibre 40 mV.

MESURES/SECONDE XX*10 (1 a 99) :	XX	Nombre de mesures par seconde = "XX" x 10. 06 = 60 mesures par seconde. 18 = 180 mesures par seconde. Etc... 90 = 900 mesures par seconde. 99 = 990 mesures par seconde.
MULTI. ECHELLE (0=non 1=oui) :	X	Si l'instrument possède une plaque avec 2 portées et 2 échelons ce paramètre doit être à 1.
COMMUT. AUTO W2/W1 (0=n 1=o) :	X	Commutation automatique de W2 à W1 au retour à zéro, ce paramètre est uniquement pris en compte si le mode multi-échelle a été validé précédemment.
E2 1=ROMAINE 2=INCLINO 0=RIEN :	X	Utilisation de l'entrée auxiliaire "E2+". 0 = Entrée auxiliaire "E2+" non utilisée. 1 = Commutateur de romaine connecté sur "E2+". 2 = Inclinomètre connecté sur "E2+".
MODE REGLEMENTE (0=non 1=oui) :	X	Si l'indicateur est destiné à un usage réglementé (transactions commerciales..., l'appareil possède dans ce cas un marquage CE de conformité) ce paramètre doit obligatoirement être à 1. Dans le cas contraire, les sécurités de 6000 échelons et de zone de mise à zéro semi-automatique sont désactivées.
DSD Number	: XXXXXX	Numéro de DSD qui sera utilisé lors de la prochaine mémorisation DSD. (Disponible uniquement sur certaine version logiciel)

4.3. Paramètres métrologiques

Dans ce menu, vous devez renseigner tous les paramètres suivants :

PORTEE W1 (1kg a 500000kg) :	XXXXXX	Portée de l'étendue de pesage W1.
ECHELON W1 (max 500,000kg) :	XXX,XXX	Échelon de mesure (multiple de 1, 2, 5) de l'étendue de pesage W1.
PORTEE W2 (1kg a 500000kg) :	XXXXXX	Portée de l'étendue de pesage W2. Paramètre uniquement disponible si le mode multi-échelle a été validé précédemment.
ECHELON W2 (max 500,000kg) :	XXX,XXX	Échelon de mesure (multiple de 1, 2, 5) de l'étendue de pesage W2. Paramètre uniquement disponible si le mode multi-échelle a été validé précédemment.
IMMOBILITE (0,5e a 3,0e) :	X,X	Suivant les conditions d'installation de la bascule, il sera nécessaire d'ajuster la zone d'immobilité.
NB MESURES IMMOBILES (0..9) :	X	Détermine la rapidité de l'obtention de l'immobilité suivant le calcul = ("X" x 8) + 8. (8 à 80 : nombre de mesure nécessaire pour obtenir l'immobilité)

FILTRE PASSE BAS (XX hz) :	XX	Détermine la fréquence de coupure du filtre passe bas numérique. (Bessel) 00 = Filtre dévalidée. 01 = Fréquence de coupure à 1 Hz. (Filtrage fort) etc... 10 = Fréquence de coupure à 10 Hz. (Filtrage faible)
FILTRE NUMERIQUE (XX moy) :	XX	Le filtre à zéro signifie que la mesure n'est pas filtrée alors qu'à la valeur 99 le filtre est au maximum.
PESAGE NET (0=N 1=0 2=PT) :	X	Fonctionnement en pesage NET. 0 = Le pesage NET n'est pas autorisé. (Toujours en BRUT) 1 = Le pesage NET est autorisé. 2 = Le pesage NET est seulement autorisé avec une tare tabulée. (Touche TSA dévalidée)
ZERO SUIVEUR (0=non 1=oui) :	X	Validation ou non du zéro suiveur.
ZERO AUTOMAT. (0=non 1=oui) :	X	Validation ou non du zéro automatique.
ZERO M.S.T. (0=non 1=oui) :	X	Validation ou non du zéro à la mise sous tension de l'indicateur dans une plage de +/- 10% de la portée.

4.4. Réglage du zéro

Avant de valider ce menu vérifiez le raccordement des capteurs et l'état du récepteur de charge. (Bascule, pont, trémie ...)

Le récepteur de charge étant vide et propre vous pouvez valider le réglage du zéro.

La durée de cette opération dépend du temps nécessaire à l'obtention d'une mesure stable, il ne faut donc aucune vibration.

4.5. Réglage du gain

Avant de valider ce menu vous devez avoir effectué le réglage du zéro.

Déposez les masses étalons sur le récepteur de charge puis validez le réglage du gain. Le guide opérateur affiche "**Valeur du poids étalon (kg) :**", entrez à l'aide du clavier de l'IDe la somme des masses, puis validez.

La durée de cette opération dépend du temps nécessaire à l'obtention d'une mesure stable, il ne faut donc aucune vibration.

Remarques :

- Un réglage de bonne qualité nécessite des masses étalons de valeur proche à la portée max. de la bascule.
- Cette opération peut être recommencée plusieurs fois sans décharger les masses.

4.6. Réglages des gravités

Cette fonction permet de renseigner la valeur de la gravité du lieu de réglage ainsi que la gravité correspondant au lieu d'installation de l'appareil :

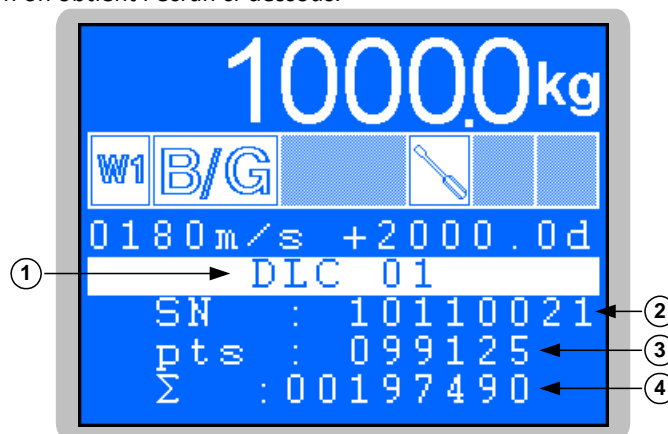
Gravite de réglage (G) : X.XXXXX Saisie de la gravité correspondant au lieu de réglage de l'appareil.

Gravite utilisation (G) : X.XXXXX Saisie de la gravité correspondant au lieu d'installation de l'appareil.

4.7. Affichage de la valeur d'un angle







Cette fonction n'est pas disponible si le paramètre "CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY" est à "0" (capteur analogique), voir paragraphe 4.2.

En validant cette fonction on obtient l'écran ci-dessous.



Légende :

- 1 ⇒ Numéro de station CAN du capteur sélectionné.
- 2 ⇒ Numéro de série du capteur sélectionné.
- 3 ⇒ Nombre de points renvoyé par le capteur.
- 4 ⇒ Somme des points renvoyés par tous les capteurs.

Utiliser les touches  /  ou  pour sélectionner le capteur suivant et les touches  /  ou  pour sélectionner le capteur précédent.

Cette fonction sert uniquement à vérifier qu'un capteur est bien en ligne ou pour connaître la répartition des charges du récepteur de charge.

4.8. Correction d'un angle

Cette fonction n'est pas disponible si le paramètre "CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY" est à "0" (capteur analogique), voir paragraphe 4.2.

Il permet d'effectuer une correction sur un angle « trop fort » ou « trop faible ». Entrez le numéro de station CAN du capteur à corriger puis la valeur de la correction en point convertisseur.



Remarque : Les capteurs numériques ARPEGE MASTER-K donnent 100 000 points pour la portée max. du capteur.

4.9. Correction de fin de pente

Cette fonction permet de réaliser une faible correction sur la pente. (Gain du système)
Elle permet notamment de compenser la variation du facteur « g » en fonction du lieu d'utilisation de l'instrument complet.

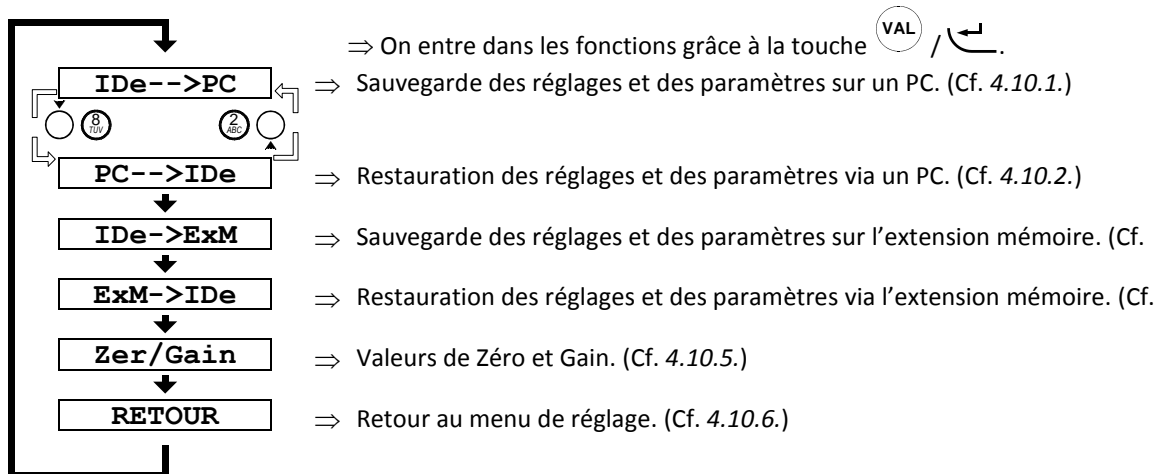
Au contrôle de la bascule vous remarquez un léger retard ou avance à pleine charge vous pouvez donc corriger l'erreur grâce à cette fonction :

- Valider cette fonction puis entrer la valeur de la correction et valider de nouveau.
- Vérifier le résultat de la correction en visualisant le poids à l'affichage.

Remarque : Changement du signe de la correction par la touche  / . Si le signe moins est affiché devant la donnée la correction sera négative, si le signe plus est affiché devant la donnée la correction sera positive.

4.10. Menu service

Cette fonction donne accès au menu service ci-dessous.



4.10.1. Sauvegarde des réglages et des paramètres sur un PC

Ce menu permet de sauvegarder, dans un fichier texte (.TXT), tous les réglages et les paramètres sur un PC.

Pour cela il faut :

- Relier le PC (COM 1) avec l'IDe (COM 1), en utilisant un câble de liaison PC/IDe.
- Lancer le logiciel **HyperTerminal** (Chemin d'accès d'hyperterm.exe : "C:\ProgramFiles\Accessoires\HyperTerminal\HYPERTRM.EXE")
- Donner un nom à la connexion et valider (TERMINAL.IDE).
- Ensuite, dans la rubrique "**Connecter en utilisant**" il faut valider "**Diriger vers COM1**".
- Puis, on configure la connexion en **9600 Bauds, pas de parité, un stop, et aucun contrôle de flux**.
- De retour à l'écran principal, il faut aller dans "**Transfert**" puis dans "**Capturer le texte**", on définit le nom du fichier de sauvegarde et on valide "**Démarrer**", le PC est en attente d'informations.
- Sur l'IDe, il faut valider la fonction "**IDE-->PC**".
- Le guide opérateur affiche "**Tr. Num ZONE (1/2/3/4/5) :**", on choisit à l'aide du clavier de l'IDe la zone mémoire à transférer, puis on valide.
- Pendant la transmission, la sauvegarde s'affiche à l'écran du PC et l'IDe affiche "**Tr**" suivi d'un curseur animé.
- Pour finir la sauvegarde, il faut aller dans "**Transfert**" puis dans "**Capturer le texte**" et "**Arrêter**".
- Une fois la sauvegarde terminée on retourne au menu service.

Détail des différentes zones mémoires transférables :

ZONE 1 :	EEPROM Métrologie.	(Quelques secondes de transfert)
ZONE 2 :	EEPROM application.	(Quelques secondes de transfert)
ZONE 3 :	Comprend toutes les zones précédentes.	(Quelques secondes de transfert)
ZONE 4 :	Réservé.	
ZONE 5 :	Réservé.	

4.10.2. Restauration des réglages et des paramètres via un PC

Ce menu permet de restaurer tous les réglages et les paramètres sauvegardés au préalable sur un PC, dans un fichier texte (.TXT).

Pour cela il faut :

- Relier le PC (COM 1) avec l'IDe (COM 1), en utilisant un câble de liaison PC/IDe.
- Lancer le logiciel **HyperTerminal** (Chemin d'accès d'hyperterm.exe: "**C:\ProgramFiles\Accessoires\HyperTerminal\HYPERTRM.EXE**")
- Donner un nom à la connexion et valider (TERMINAL.IDE).
- Ensuite, dans la rubrique "**Connecter en utilisant**" il faut valider "**Diriger vers COM1**".
- Puis, on configure la connexion en **9600 Bauds, pas de parité, un stop, et aucun contrôle de flux**.
- Sur l'IDe, il faut valider la fonction "**PC-->IDe**".
- Le guide opérateur affiche "**Re. Num ZONE (1/2/3/4/5) :**", on choisit à l'aide du clavier de l'IDe la zone mémoire à restaurer, puis on valide et l'IDe est en attente d'informations.
- Sur le PC, on va dans "**Transfert**" puis dans "**Envoyer le fichier texte**", on sélectionne le fichier de sauvegarde à transférer et on valide "**Ouvrir**", le PC transmet les informations.
- Pendant la transmission, l'IDe affiche "**Re**" suivi d'un curseur animé.
- Une fois la restauration terminée on retourne au menu service.

4.10.3. Sauvegarde des réglages et des paramètres sur l'extension mémoire

Cette fonction permet de sauvegarder tous les réglages et les paramètres (zone EEPROM Métrologie) sur l'extension mémoire.

On lance cette fonction, le message "**WRITE . . .**" s'affiche durant la sauvegarde.
Une fois la sauvegarde terminée on retourne au menu service.

4.10.4. Restauration des réglages et des paramètres via l'extension mémoire

Cette fonction permet de restaurer tous les réglages et les paramètres (zone EEPROM Métrologie) sauvegarder au préalable sur l'extension mémoire.

On lance cette fonction, le message "**READ . . .**" s'affiche durant la restauration.
Une fois la restauration terminée on retourne au menu service.

4.10.5. Valeurs de Zéro et Gain

Cette fonction permet de visualiser et saisir les valeurs de réglage du zéro et du gain :

Tare a vide	(pts conv.)	: XXXXXXXX	Visualisation et/ou saisie de la valeur de réglage du zéro (tare à vide) en point convertisseur.
Tirage	(pts conv.)	: XXXXXXXX	Visualisation et/ou saisie de la valeur de réglage du gain (tirage) en point convertisseur.

4.10.6. Retour au menu de réglage

Cette fonction permet de revenir au menu de réglage.

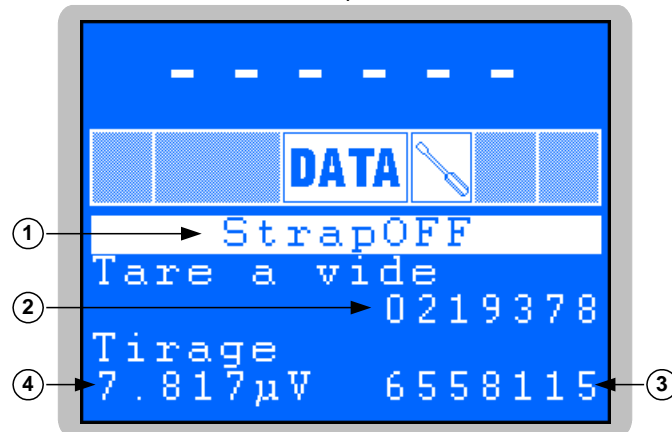
4.11. Impression des paramètres et des valeurs de réglage

Si une imprimante est raccordée sur la prise LPT et/ou COM1 vous pouvez garder une trace papier des paramètres et valeurs de réglage en validant cette fonction.

4.12. Fin du réglage et sauvegarde des données

Validez ce menu pour quitter le mode réglage et sauvegarder les paramètres ainsi que les valeurs de réglages.

En cours de sauvegarde, le guide opérateur indique "**SAUVE**". Cette opération prend plusieurs secondes. Puis le message "**StrapOFF**" est affiché comme l'indique l'écran ci-dessous.



Légende :

- 1 ⇒ Message indiquant de commuter l'interrupteur de réglage.
- 2 ⇒ Valeur de réglage du zéro (tare à vide) en point convertisseur.
- 3 ⇒ Sensibilité du réglage en μV par échelon. (Valeur donnée à titre indicative)
- 4 ⇒ Valeur de réglage du gain (tirage) en point convertisseur.

Remettre l'interrupteur de réglage en position initiale (mode normal) et l'indicateur redémarre en mode application.

5. MESSAGES D'ERREURS

5.1. Messages d'erreurs sur l'afficheur de poids

ALIM	: Alimentation défectueuse. (Tension trop faible)
HG	: Hors gamme plus. (Dépassement de la capacité du convertisseur)
HG -	: Hors gamme moins. (Dépassement de la capacité du convertisseur)
EEPROM	: Erreur CRC de la mémoire EEPROM. (Affichage de ce message permanent)
REF	: Erreur sur entrée M1. (Raccordement capteur ou capteurs défectueux).
HE	: Hors échelle, dépassement de la portée. (+9 échelons)
HE -	: Hors échelle, poids en dessous de zéro. (-9 échelons)
OVERFL	: Capacité de calcul dépassée.
AD7730	: Le convertisseur ne fonctionne pas.
CAPT	: Un ou plusieurs capteur(s) numérique(s) ne répond(ent) plus. (Alimentation ou raccordement capteur(s) défectueux)
N SERI	: Le numéro de série d'un capteur numérique n'est pas valide ou le réglage des capteurs numériques n'est pas valide.

5.2. Messages d'erreurs pendant le paramétrage ou le réglage (sur le guide opérateur)

"ERREUR 1"	: Échelon incorrect.
"ERREUR 2"	: Échelon différent de 1/2/5.
"ERREUR 3"	: Portée supérieure à 500 tonnes.
"ERREUR 4"	: Capacité de l'affichage dépassée.
"ERREUR 5"	: Plus de 6000 échelons.
"ERREUR 6"	: Portée W1 incompatible avec W2. (Il faut W1<W2)
"ERREUR 7"	: Échelon W1 incompatible avec W2. (e2 doit suivre e1)
"ERREUR Z"	: Erreur pendant la phase de réglage du zéro bascule.
"ERREUR G"	: Erreur pendant la phase de réglage du gain.
"ERREUR R"	: Erreur pendant la phase de réglage du gain, le calibre (Input range) n'est pas assez important.
"ERREUR U"	: Gravités incorrectes.

- "**ERREUR a**" : Type d'indicateur différent d'IDé150/250.
"**ERREUR b**" : Type de capteur différent de 0, 1 ou 2.
"**ERREUR c**" : Nombre de capteur différent de 1 à 12.
"**ERREUR d**" : Nombre de mesures par seconde différent de 06 à 99.
"**ERREUR e**" : Paramètre multi-échelle différent de 0 ou 1.
"**ERREUR f**" : Paramètre commutation automatique W2/W1 différent de 0 ou 1.
"**ERREUR h**" : Paramètre romaine ou inclinomètre différent de 0 / 1 / 2.
"**ERREUR i**" : Paramètre métrologie légale différent de 0 ou 1.
"**ERREUR j**" : Paramètre d'immobilité différent de 0,5e à 3,0e.
"**ERREUR k**" : Paramètre zéro suiveur différent de 0 ou 1.
"**ERREUR l**" : Paramètre pesage NET différent de 0 / 1 / 2.
"**ERREUR m**" : Paramètre zéro à la mise sous tension différent de 0 ou 1.
"**ERREUR n**" : Paramètre zéro automatique différent de 0 ou 1.
- "**ERREUR01**" : La carte mémoire est verrouillée. (Bouton lock sur le côté)
"**ERREUR02**" : La carte mémoire n'est pas détectée.
"**ERREUR03**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR04**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR05**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR06**" : La carte mémoire n'est pas formatée, l'effacer.
"**ERREUR07**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR08**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR09**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR10**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR11**" : Il y a eu un problème de communication avec la carte mémoire.
"**ERREUR12**" : Il n'y a pas de sauvegarde des paramètres métrologique sur la carte mémoire.
"**ERREUR13**" : Il n'y a pas de sauvegarde des paramètres application sur la carte mémoire.
"**ERREUR14**" : Il n'y a pas de sauvegarde de fichier sur la carte mémoire.
"**ERREUR15**" : Les données de la carte mémoire ne sont pas compatibles avec le logiciel.
"**ERREUR16**" : Ces données sont protégées.

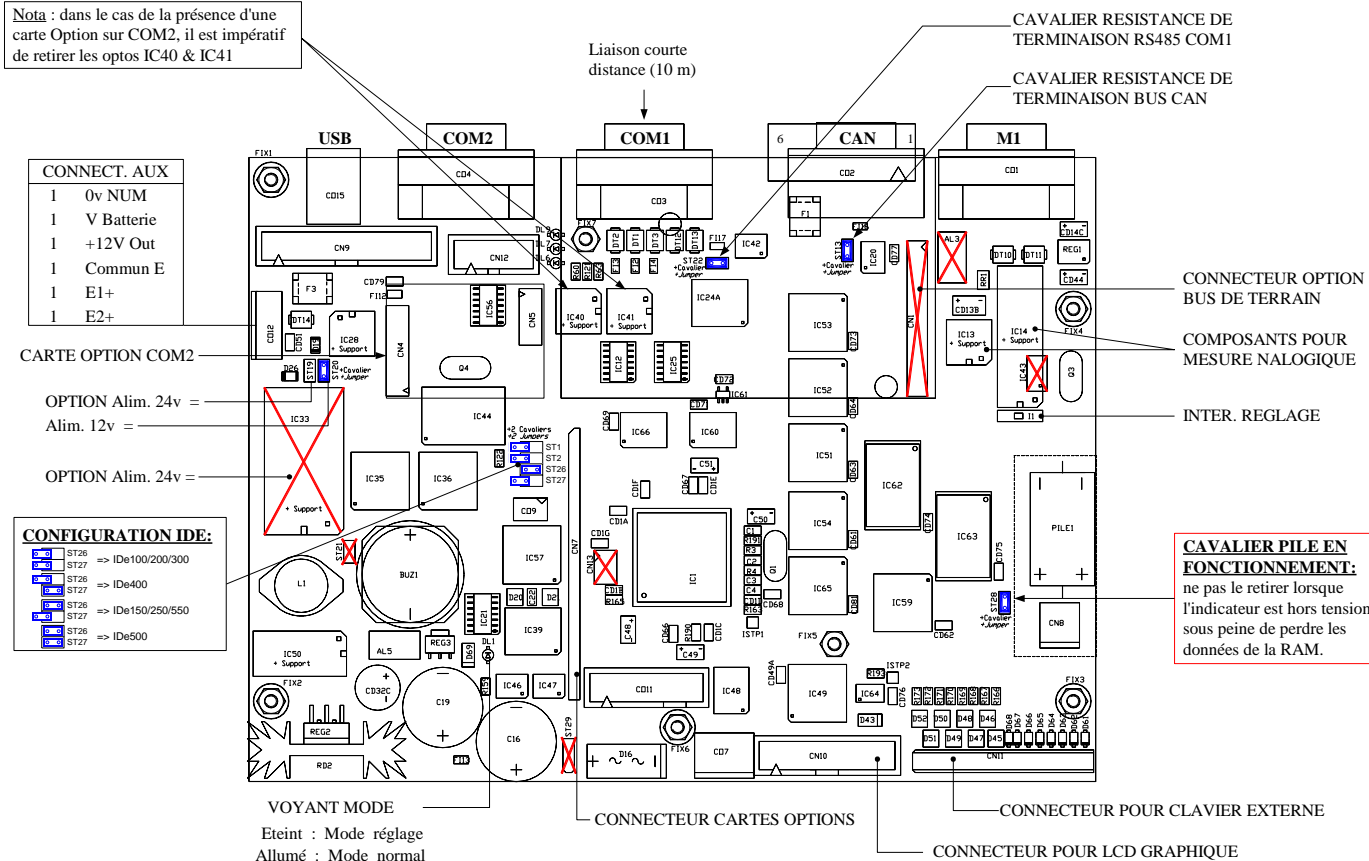
6. ANNEXE

6.1. Raccordement des différentes prises

Repère N° de Broches	M1	MASTER CAN	COM1		COM2				Connect. AUX.
			RS232	RS485	BDC passive	BDC passive/active	Options RS232	Options RS485	
1	⏏	⏏	⏏	⏏	⏏	⏏	⏏	⏏	0V
2	N.U.	N.U.	Rx	N.U.	N.U.	N.U.	Rx	N.U.	V Batterie
3	A-	CAN_H	Tx	N.U.	N.U.	N.U.	Tx	N.U.	+12Vout
4	M-	CAN_L	N.U.	RxTx+	R+	R+	N.U.	Rx+	Commun E
5	A+	V+	N.U.	RxTx-	R-	R-	N.U.	Rx-	E1+
6	M+	0V	DTR	N.U.	N.U.	N.U.	DTR	N.U.	E2+
7	R-		0V	0V	N.U.	0V_Iso	0V_Iso	0V_Iso	
8	R+		N.U.	N.U.	T+	T+	N.U.	Tx+	
9	N.U.		N.U.	N.U.	T-	T-	N.U.	Tx-	

6.2. Implantation de la carte IDE

Nota : dans le cas de la présence d'une carte Option sur COM2, il est impératif de retirer les optos IC40 & IC41




RÉGLAGE DU CONTRASTE :



Le réglage du contraste s'effectue grâce au potentiomètre bleu de la carte interface pour l'afficheur LCD.
Il se situe sur la face avant de l'indicateur au niveau du connecteur pour LCD graphique.

7. RÉCAPITULATIF DU MENU RÉGLAGE

Afficheur Poids	Guide Opérateur	Valeurs défaut	Commentaire																								
1 Repl	C : X		Capteurs numériques N° X ne répond pas																								
1 Repl	ENGLISH		Menu de réglage en Anglais																								
	DEUTSCH		Menu de réglage en Allemand																								
	FRANCAIS		Menu de réglage en Français																								
1 Repl	Réglage																										
	No capteur		Fonction disponible si capteurs numériques ou transmetteurs																								
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Numéro capteur (01 à 12)</td> <td style="text-align: right;">53</td> </tr> <tr> <td>Nouveau numéro capteur (01 à 12)</td> <td style="text-align: right;">00</td> </tr> <tr> <td>Att. 15s</td> <td></td> </tr> </table>	Numéro capteur (01 à 12)	53	Nouveau numéro capteur (01 à 12)	00	Att. 15s																					
Numéro capteur (01 à 12)	53																										
Nouveau numéro capteur (01 à 12)	00																										
Att. 15s																											
	Mode fonct.																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>TYPE IDe 1=150 2=250 : XX</td> <td style="text-align: right;">02</td> </tr> <tr> <td>CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY: X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>NOMBRE DE CAPTEURS (1 à 12) : XX</td> <td style="text-align: right;">02</td> </tr> <tr> <td>INPUT RANGE (mV) 1=10 2=20 3=40: X</td> <td style="text-align: right;">2</td> </tr> <tr> <td>MESURES/SECONDE XX*10 (1 à 99): XX</td> <td style="text-align: right;">18</td> </tr> <tr> <td>MULTI. ECHELLE (0=non 1=oui) : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>COMMUT. AUTO W2/W1 (0=n 1=o) : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>E2 1=ROMAINE 2=INCLINO 0=RIEN : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>MODE REGLEMENTE (0=non 1=oui): X</td> <td style="text-align: right;">1</td> </tr> <tr> <td>DSD Number : XXXXXX</td> <td style="text-align: right;">000001</td> </tr> </table>	TYPE IDe 1=150 2=250 : XX	02	CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY: X	0	NOMBRE DE CAPTEURS (1 à 12) : XX	02	INPUT RANGE (mV) 1=10 2=20 3=40: X	2	MESURES/SECONDE XX*10 (1 à 99): XX	18	MULTI. ECHELLE (0=non 1=oui) : X	0	COMMUT. AUTO W2/W1 (0=n 1=o) : X	0	E2 1=ROMAINE 2=INCLINO 0=RIEN : X	0	MODE REGLEMENTE (0=non 1=oui): X	1	DSD Number : XXXXXX	000001						
TYPE IDe 1=150 2=250 : XX	02																										
CAPTEUR 0=ANA. 1=NUM. 2=CANDY: X	0																										
NOMBRE DE CAPTEURS (1 à 12) : XX	02																										
INPUT RANGE (mV) 1=10 2=20 3=40: X	2																										
MESURES/SECONDE XX*10 (1 à 99): XX	18																										
MULTI. ECHELLE (0=non 1=oui) : X	0																										
COMMUT. AUTO W2/W1 (0=n 1=o) : X	0																										
E2 1=ROMAINE 2=INCLINO 0=RIEN : X	0																										
MODE REGLEMENTE (0=non 1=oui): X	1																										
DSD Number : XXXXXX	000001																										
	Par. Metro																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>PORTEE W1 (1kg a 500000kg) : XXXXXX</td> <td style="text-align: right;">000003</td> </tr> <tr> <td>ECHELON W1 (max 500,000kg) : XXX,XXX</td> <td style="text-align: right;">000.001</td> </tr> <tr> <td>PORTEE W2 (1kg a 500000kg) : XXXXXX</td> <td style="text-align: right;">000003</td> </tr> <tr> <td>ECHELON W2 (max 500,000kg) : XXX,XXX</td> <td style="text-align: right;">000.001</td> </tr> <tr> <td>IMMOBILITE (0,5e a 3,0e) : X,X</td> <td style="text-align: right;">1.0</td> </tr> <tr> <td>NB MESURES IMMOBILES (0..9) : X</td> <td style="text-align: right;">4</td> </tr> <tr> <td>FILTRE PASSE BAS (XX Hz) : XX</td> <td style="text-align: right;">00</td> </tr> <tr> <td>FILTRE NUMERIQUE (XX moy) : XX</td> <td style="text-align: right;">30</td> </tr> <tr> <td>PESAGE NET (0=N 1=0 2=PT) : X</td> <td style="text-align: right;">1</td> </tr> <tr> <td>ZERO SUIVEUR (0=non 1=oui) : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>ZERO AUTOMAT. (0=non 1=oui) : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> <tr> <td>ZERO M.S.T. (0=non 1=oui) : X</td> <td style="text-align: right;">0</td> </tr> </table>	PORTEE W1 (1kg a 500000kg) : XXXXXX	000003	ECHELON W1 (max 500,000kg) : XXX,XXX	000.001	PORTEE W2 (1kg a 500000kg) : XXXXXX	000003	ECHELON W2 (max 500,000kg) : XXX,XXX	000.001	IMMOBILITE (0,5e a 3,0e) : X,X	1.0	NB MESURES IMMOBILES (0..9) : X	4	FILTRE PASSE BAS (XX Hz) : XX	00	FILTRE NUMERIQUE (XX moy) : XX	30	PESAGE NET (0=N 1=0 2=PT) : X	1	ZERO SUIVEUR (0=non 1=oui) : X	0	ZERO AUTOMAT. (0=non 1=oui) : X	0	ZERO M.S.T. (0=non 1=oui) : X	0		Paramètre disponible si "MULTI . ECHELLE" = 1 Paramètre disponible si "MULTI . ECHELLE" = 1
PORTEE W1 (1kg a 500000kg) : XXXXXX	000003																										
ECHELON W1 (max 500,000kg) : XXX,XXX	000.001																										
PORTEE W2 (1kg a 500000kg) : XXXXXX	000003																										
ECHELON W2 (max 500,000kg) : XXX,XXX	000.001																										
IMMOBILITE (0,5e a 3,0e) : X,X	1.0																										
NB MESURES IMMOBILES (0..9) : X	4																										
FILTRE PASSE BAS (XX Hz) : XX	00																										
FILTRE NUMERIQUE (XX moy) : XX	30																										
PESAGE NET (0=N 1=0 2=PT) : X	1																										
ZERO SUIVEUR (0=non 1=oui) : X	0																										
ZERO AUTOMAT. (0=non 1=oui) : X	0																										
ZERO M.S.T. (0=non 1=oui) : X	0																										
	Reg. Zero																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Reglage</td> <td></td> </tr> </table>	Reglage																									
Reglage																											
	Reg. Gain																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Valeur du poids étalon (kg) : XXX,XX</td> <td style="text-align: right;">003,00</td> </tr> </table>	Valeur du poids étalon (kg) : XXX,XX	003,00		Saisie de la valeur du poids étalon (kg) ex : 3kg																						
Valeur du poids étalon (kg) : XXX,XX	003,00																										
	Gravité																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Gravite de réglage (G) : X,XXXXX</td> <td style="text-align: right;">9,81000</td> </tr> <tr> <td>Gravite utilisation (G) : X,XXXXX</td> <td style="text-align: right;">9,81000</td> </tr> </table>	Gravite de réglage (G) : X,XXXXX	9,81000	Gravite utilisation (G) : X,XXXXX	9,81000																						
Gravite de réglage (G) : X,XXXXX	9,81000																										
Gravite utilisation (G) : X,XXXXX	9,81000																										
	Af. ANGLE		Fonction disponible si capteurs numériques ou transmetteurs																								
	 : sélection d'un autre capteur / transmetteur																										
	Co. ANGLE		Fonction disponible si capteurs numériques ou transmetteurs																								
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Numéro capteur (01 à 12) : XX</td> <td style="text-align: right;">00</td> </tr> <tr> <td>Correction en nb points : -XX</td> <td style="text-align: right;">-00</td> </tr> <tr> <td>Att. 15s</td> <td></td> </tr> </table>	Numéro capteur (01 à 12) : XX	00	Correction en nb points : -XX	-00	Att. 15s			⊕⊖ : changement du signe "+" à "-"																		
Numéro capteur (01 à 12) : XX	00																										
Correction en nb points : -XX	-00																										
Att. 15s																											
	F. Pente																										
	<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td>Correction en dixième échelon : -XX</td> <td style="text-align: right;">-00</td> </tr> </table>	Correction en dixième échelon : -XX	-00		⊕⊖ : changement du signe "+" à "-"																						
Correction en dixième échelon : -XX	-00																										

